

Michał Pikus (03.03)

Prezentacja obejmuje zagadnienia wirtualnej walidacji systemów wykorzystywanych w pojazdach autonomicznych. Omówione zostały nowe metody testowania złożonych systemów ADAS oparte o metody SIL (software-in-the-loop), MIL(model-in-the-loop) oraz HIL(hardware-in-the-loop). Następnie zaprezentowano rozwiązanie do testowania nowych modeli, algorytmów AI opartych o sieci DNN w środowisku symulacyjnym Carla. W tym uwzględniając proces ewaluacji sieci, uczenia oraz wykorzystania w środowisku symulacyjnym. Ostatnim elementem prezentacji prezentacja otrzymanych wyników.